

Výměna řídicí jednotky ECAS při výměně systému ABS

V minulém roce jsme Vám představili opravárenské sady s řídicí jednotkou VCS II pro výměnu systémů Vario C a VCS I.

Pokud tyto systémy byly provozovány ve spojení se systémem ECAS pro přípojná vozidla, musí se kvůli správné transformaci signálu rychlosti vyměnit i řídicí jednotka pro ECAS 446 055 060 0 za její nový typ 446 055 066 0.

K výměně patří vedle nové kalibrace také převzetí staré sady parametrů. Dodatečně se pak musí tato sada parametrů, konkrétně **konfigurační parametr 3** (též tzv. parametr možností), přizpůsobit nové situaci:



Dbejte na to, aby bit 1 konfiguračního parametru 3 byl nastaven na možnost: „kontrola rychlostního signálu C3 pouze pro VCS s rozšířenou funkcí rozpoznání závady“ a bit 3 konfiguračního parametru 3 byl nastaven na možnost: „s přenosem provozních dat na K-vedení“.

Proč potřebuje ECAS informaci o rychlosti vozidla?

Systém ECAS potřebuje informaci o aktuální rychlosti vozidla, aby mohl automaticky regulovat během nakládání / vykládání na rampě nastavenou výšku vozidla. Kromě toho musí ECAS rozlišit změny výšky vlivem změn zatížení od dynamických pohybů. Aby se snížila spotřeba vzduchu, neměla by se během jízdy kompenzovat změna výšky způsobená nerovností vozovky, zatímco statická změna zatížení vyžaduje okamžitou reakci.

Vedle rozpoznání jízdy / stání vozidla jsou navíc ještě zapotřebí konkrétní hodnoty rychlosti vozidla, aby se spustily akce u parametrovaných hodnot, jako např. snížení výšky nastavby při rychlé jízdě po dálnici.

Jaký je rozdíl mezi „starým a novým“ signálem rychlosti?

Přenos informace o rychlosti se realizuje pomocí tzv. pulzně šířkové modulace signálu. Čím rychleji vozidlo jede, tím častěji jsou přes vedení vysílány signály. Během stání vozidla se nepřenáší žádný puls.

U dřívějších systémů neuměla řídicí jednotka ECAS rozlišit mezi stáním vozidla a elektrickou poruchou v připojovacím kabelu. Bylo tak možné, že při poškození kabelu systém ECAS prováděl regulaci jako u stojícího vozidla, zatímco ve skutečnosti vozidlo již dávno jelo.

U nových systému se proto také během stání vozidla přenáší minimální rychlost o velikosti 1,8 km/h, kterou řídicí jednotka ECAS vyhodnocuje jako stání vozidla. Jede-li vozidlo, odpovídá signál opět skutečné rychlosti vozidla a řídicí jednotka ECAS provádí odpovídající systémové funkce. Vyskytne-li se elektrická závada, rozpozná pak toto ECAS jako chybu v systému.

Další informace k systému ECAS naleznete v publikaci [ECAS – popis systému](#). V případě otázek se prosím obraťte na Vašeho WABCO partnera.